

**Exercice 1** *Etats à Plusieurs Qu-bits*

1. Le CNOT admet en entrée  $|x, y\rangle$  et rend en sortie  $|x, y \oplus x\rangle$ , où  $\oplus$  est la somme module 2. Nous remarquons tout d'abord que  $y \oplus (y \oplus x) = x$ . Quels peuvent être les états en entrée d'un CNOT, pour obtenir à la sortie  $|y, x\rangle$ ? Si en entrée nous avons  $|y, y \oplus x\rangle$ , alors nous aurions

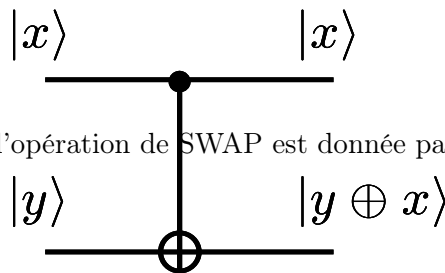
$$U_{\text{CNOT}}|y, y \oplus x\rangle = |y, y \oplus (y \oplus x)\rangle = |y, x\rangle.$$

Nous devrions maintenant obtenir  $|y, y \oplus x\rangle$  d'une opération CNOT. L'idée est de partir de l'état  $|x, y \oplus x\rangle$  et d'appliquer un CNOT (avec les deux entrées inversées). Dans ce cas, nous aurions

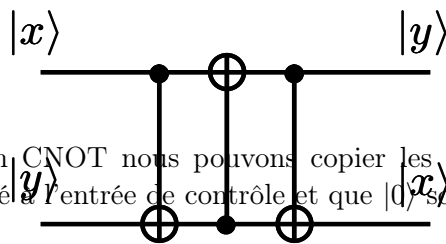
$$U'_{\text{CNOT}}|x, y \oplus x\rangle = |x \oplus (y \oplus x), y \oplus x\rangle = |y, y \oplus x\rangle.$$

Pour finir, nous remarquons que l'état  $|x, y \oplus x\rangle$  est la sortie d'un CNOT avec en entrée  $|x, y\rangle$ .

Donc il faut appliquer trois CNOT, dont celui du milieu est inversé. Si on indique le CNOT par le symbole suivant:



alors l'opération de SWAP est donnée par la porte logique suivante:



2. Avec un CNOT nous pouvons copier les états  $|0\rangle$  et  $|1\rangle$ . Il suffit que l'état soit appliqué à l'entrée de contrôle et que  $|0\rangle$  soit appliqué à l'entrée principale:

$$U_{\text{CNOT}}|x, 0\rangle = |x, x\rangle.$$

Donc nous savons copier  $|0\rangle \rightarrow |00\rangle$  et  $|1\rangle \rightarrow |11\rangle$ . Considérons maintenant l'état

$$|\psi\rangle = \alpha|0\rangle + \beta|1\rangle.$$

L'entrée du CNOT sera alors

$$|\phi\rangle = (\alpha|0\rangle + \beta|1\rangle) \otimes |0\rangle = \alpha|00\rangle + \beta|10\rangle.$$

Par linéarité, à la sortie nous aurons

$$U_{\text{CNOT}}|\phi\rangle = \alpha|00\rangle + \beta|11\rangle.$$

Cet état est un état intriqué et ne correspond pas à l'état non intriqué  $|\psi\rangle \otimes |\psi\rangle$  qu'il aurait fallu obtenir pour copier avec succès l'état  $|\psi\rangle$ .

De manière plus générale, l'impossibilité de copier un état quantique arbitraire est garantie par le *no-cloning theorem*.

## Exercice 2 Oscillations de Rabi

1. L'Hamiltonien s'écrit:

$$\begin{aligned} H &= -\frac{\gamma}{\hbar} (B_x S_x + B_y S_y + B_z S_z) \\ &= -\frac{\gamma}{\hbar} \left[ B_x \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + B_y \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + B_z \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right] \\ &= -\frac{\gamma}{2} \begin{pmatrix} B_z & B_x - iB_y \\ B_x + iB_y & -B_z \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

En utilisant  $B_x = B_1 \cos \omega t$ ,  $B_y = -B_1 \sin \omega t$  et  $B_z = B_0$ , on obtient

$$\begin{aligned} H &= -\frac{\gamma}{2} \begin{pmatrix} B_0 & B_1(\cos \omega t + i \sin \omega t) \\ B_1(\cos \omega t - i \sin \omega t) & -B_0 \end{pmatrix} \\ &= -\frac{\gamma}{2} \begin{pmatrix} B_0 & B_1 e^{i\omega t} \\ B_1 e^{-i\omega t} & -B_0 \end{pmatrix} \\ &= -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} \hbar\omega_0 & \hbar\omega_1 e^{i\omega t} \\ \hbar\omega_1 e^{-i\omega t} & -\hbar\omega_0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. Nous utilisons l'équation de Schrödinger:

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle &= H |\psi(t)\rangle \\ i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \alpha(t) |0\rangle + i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \beta(t) |1\rangle &= H(\alpha(t) |0\rangle + \beta(t) |1\rangle). \end{aligned}$$

L'évolution temporelle des coefficients  $\alpha(t)$  et  $\beta(t)$  s'obtient en introduisant l'expression matricielle de  $H$  dans la base  $\{|0\rangle, |1\rangle\}$ , obtenue à la question précédente:

$$i\hbar \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial t} \alpha(t) \\ \frac{\partial}{\partial t} \beta(t) \end{pmatrix} = -\frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \omega_0 & \omega_1 e^{i\omega t} \\ \omega_1 e^{-i\omega t} & -\omega_0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha(t) \\ \beta(t) \end{pmatrix}.$$

Il en découle le système d'équations suivant:

$$\begin{cases} i \frac{\partial}{\partial t} \alpha(t) = -\frac{\omega_0}{2} \alpha(t) - \frac{\omega_1}{2} e^{i\omega t} \beta(t) \\ i \frac{\partial}{\partial t} \beta(t) = -\frac{\omega_1}{2} e^{-i\omega t} \alpha(t) + \frac{\omega_0}{2} \beta(t) \end{cases}.$$

Après le changement de variables, la première équation devient

$$\begin{aligned} i \left( \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) \right) e^{i\frac{\omega_0 t}{2}} - \tilde{\alpha}(t) \frac{\omega_0}{2} e^{i\frac{\omega_0 t}{2}} &= -\frac{\omega_0}{2} \tilde{\alpha}(t) e^{i\frac{\omega_0 t}{2}} - \frac{\omega_1}{2} e^{i\omega t} e^{-i\frac{\omega_0 t}{2}} \tilde{\beta}(t) \\ i \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) &= -\frac{\omega_1}{2} e^{i\omega t} e^{-i\omega_0 t} \tilde{\beta}(t), \end{aligned}$$

et la deuxième devient

$$\begin{aligned} i \left( \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\beta}(t) \right) e^{i\frac{\omega_0 t}{2}} + \tilde{\beta}(t) \frac{\omega_0}{2} e^{-i\frac{\omega_0 t}{2}} &= \frac{\omega_0}{2} \tilde{\beta}(t) e^{-i\frac{\omega_0 t}{2}} - \frac{\omega_1}{2} e^{-i\omega t} \tilde{\alpha}(t) e^{i\frac{\omega_0 t}{2}} \\ i \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\beta}(t) &= -\frac{\omega_1}{2} e^{-i\omega t} e^{i\omega_0 t} \tilde{\alpha}(t). \end{aligned}$$

Nous obtenons donc le système d'équations:

$$i \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) = -\frac{\omega_1}{2} e^{i(\omega - \omega_0)t} \tilde{\beta}(t) \quad (1)$$

$$i \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\beta}(t) = -\frac{\omega_1}{2} e^{-i(\omega - \omega_0)t} \tilde{\alpha}(t). \quad (2)$$

3. D'après l'équation (1), nous avons:

$$\tilde{\beta}(t) = -\frac{2i}{\omega_1} e^{-i(\omega - \omega_0)t} \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t).$$

En l'insérant cette expression dans l'équation (2), il s'ensuit

$$\begin{aligned} -\frac{\omega_1}{2} e^{-i(\omega - \omega_0)t} \tilde{\alpha}(t) &= i \frac{\partial}{\partial t} \left( -\frac{2i}{\omega_1} e^{-i(\omega - \omega_0)t} \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) \right) \\ &= \frac{2}{\omega_1} \left[ e^{-i(\omega - \omega_0)t} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \tilde{\alpha}(t) - i(\omega - \omega_0) e^{-i(\omega - \omega_0)t} \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) \right]. \end{aligned}$$

Finalement, nous obtenons l'équation pour  $\tilde{\alpha}(t)$ :

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \tilde{\alpha}(t) - i(\omega - \omega_0) \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(t) + \frac{\omega_1^2}{4} \tilde{\alpha}(t) = 0. \quad (3)$$

Nous introduisons  $\delta = \omega - \omega_0$  et nous obtenons l'équation caractéristique

$$\lambda^2 - i\delta\lambda + \frac{\omega_1^2}{4} = 0.$$

Les solutions de cette équation du second degré sont

$$\begin{aligned} \lambda_{\pm} &= \frac{1}{2} \left( i\delta \pm \sqrt{-\delta^2 - \omega_1^2} \right) \\ &= \frac{i}{2} (\delta \pm \Omega), \end{aligned}$$

avec  $\Omega = \sqrt{\delta^2 + \omega_1^2}$ . Ces solutions sont distinctes pour  $B_1 \neq 0$  ou  $\omega \neq (\gamma/\hbar)B_0$ . La solution générale à l'équation (3) s'écrit alors

$$\tilde{\alpha}(t) = A e^{\frac{i}{2}(\delta + \Omega)t} + B e^{\frac{i}{2}(\delta - \Omega)t}.$$

4. En utilisant les conditions initiales, nous pouvons trouver l'expression des coefficients  $A$  et  $B$ :

$$\tilde{\alpha}(0) = 1 \quad \Rightarrow \quad A + B = 1 \quad (4)$$

$$\tilde{\beta}(0) = 0 \quad (5)$$

La condition (5) s'écrit:

$$\begin{aligned} 0 &= \tilde{\beta}(0) = -\frac{2i}{\omega_1} e^{-i\delta t} \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(0) \\ \Rightarrow \quad \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\alpha}(0) &= 0 \\ \Rightarrow \quad A \frac{i}{2} (\delta + \Omega) + B \frac{i}{2} (\delta - \Omega) &= 0 \end{aligned}$$

De plus, en utilisant la condition (4),  $A = 1 - B$ :

$$(1 - B)(\delta + \Omega) + B(\delta - \Omega) = 0.$$

Ainsi les coefficients  $A$  et  $B$  deviennent:

$$\begin{aligned} B &= \frac{\delta + \Omega}{2\Omega} \\ A &= 1 - \frac{\delta + \Omega}{2\Omega} = \frac{\Omega - \delta}{2\Omega}. \end{aligned}$$

En remplaçant dans l'expression pour  $\tilde{\alpha}(t)$ :

$$\begin{aligned} \tilde{\alpha}(t) &= \frac{\Omega - \delta}{2\Omega} e^{\frac{i}{2}(\Omega + \delta)t} + \frac{\Omega + \delta}{2\Omega} e^{-\frac{i}{2}(\Omega - \delta)t} \\ \tilde{\alpha}(t) &= \frac{e^{i\frac{\delta}{2}t}}{\Omega} \left[ \Omega \cos\left(\frac{\Omega}{2}t\right) - i\delta \sin\left(\frac{\Omega}{2}t\right) \right]. \end{aligned}$$

De même, pour  $\tilde{\beta}(t)$ :

$$\begin{aligned} \tilde{\beta}(t) &= -\frac{2i}{\omega_1} e^{-i\delta t} \left[ \frac{i}{2}(\Omega + \delta) \frac{\Omega - \delta}{2\Omega} e^{\frac{i}{2}(\Omega + \delta)t} - \frac{i}{2}(\Omega - \delta) \frac{\Omega + \delta}{2\Omega} e^{-\frac{i}{2}(\Omega - \delta)t} \right] \\ &= -\frac{2i}{\omega_1} e^{-i\delta t} \left[ \frac{i}{2} \frac{\Omega^2 - \delta^2}{2\Omega} e^{\frac{i}{2}(\delta + \Omega)t} - \frac{i}{2} \frac{\Omega^2 - \delta^2}{2\Omega} e^{-\frac{i}{2}(\Omega - \delta)t} \right] \\ &= -\frac{2i}{\omega_1} \frac{i}{2} \frac{\omega_1^2}{2\Omega} e^{-i\delta t/2} \left[ e^{i\Omega t/2} + e^{-i\Omega t/2} \right] \\ &= \frac{\omega_1}{2\Omega} e^{-i\delta t/2} 2i \sin(\Omega t/2), \end{aligned}$$

d'où découle finalement

$$\tilde{\beta}(t) = \frac{i\omega_1}{\Omega} e^{-i\delta t/2} \sin(\Omega t/2).$$

La probabilité de trouver le spin dans l'état  $|1\rangle$  est

$$\begin{aligned} P(1) &= |\beta(t)|^2 = |\tilde{\beta}(t)|^2 \\ &= \frac{\omega_1^2}{\Omega^2} \sin^2(\Omega t/2) \\ &= \frac{\omega_1^2}{2\Omega^2} [1 - \cos(\Omega t)]. \end{aligned}$$

Cette probabilité oscille donc avec la pulsation  $\Omega$ . La réécriture explicite de  $P(1)$  en fonction de  $\omega$ ,

$$P(1) = \frac{\omega_1^2}{(\omega - \omega_0)^2 + \omega_1^2} \sin^2 \left( \sqrt{(\omega - \omega_0)^2 + \omega_1^2} t/2 \right),$$

montre que l'amplitude des oscillations est maximale pour  $\omega = \omega_0$  et admet une forme lorentzienne (de largeur  $\omega_1$ ) autour de ce maximum.